

FICHE TECHNIQUE / NOTICE D'UTILISATION

50300

Module clignotant pour passage piétons "SAFETY CROSS"



| CARACTERISTIQUES | | |
|---|--|-------------------|
| Optique homologuée, UNI EN 12352 classe L8H lumière fixe En conformité à la norme UNI EN 12352 classe L8M P1; C1; R0; A0; I0; F3; O3; M3; T1; S0 | | |
| Source lumineuse | 2 dispositifs lumineux "Basic 201LED" | |
| Caractéristique LED | Durée: >50,000 heures | |
| Optique | Simple face | |
| Surface d'émission | ≥250 cm ² pour chaque optique | |
| Fonctions dip-switch | Temps d'allumage, codification et identification des installations | |
| Clignotement | 50 ± 5 par minute | |
| Duty cycle | 8% | |
| Intensité lumineuse | I effective 750 cd (par optique) | |
| Consommation | I moyen 160 mA @ 12,5V système actif | |
| Autonomie sans soleil | 6 jours avec système actif 12 heures par jour | |
| Temps nécessaire pour recharge batterie interne | 5 heures de soleil | |
| Alimentation | Panneau solaire 20W, batterie 12V 18Ah Pb étanche | |
| Activation signal lumineux | Détecteur présence piéton | |
| Détecteur | Infrarouge, micro onde | |
| Protection décharge | Eteint avec V ≤ di 11,8V, allumé avec V ≥ di 12,6V | |
| Dimensions (panneau solaire et batterie) | Hauteur | 400 mm (sans mât) |
| | Largeur | 660 mm |
| | Profondeur | 170 mm |
| Dimensions (panneau et optiques) | Hauteur | 210 mm |
| | Largeur | 600 mm |
| | Profondeur | 120 mm |
| Poids | 18 Kg (sans mât, sans C20, avec batterie) | |
| Température d'utilisation | -10÷55 °C | |

Pour utiliser au mieux le dispositif, suivre les instructions (instruction pour paire de modules)

Installation:

1. Le mât doit être installé à une distance maximale de 2 mètres avant le passage piéton (distance optimale entre 1 et 1.5 mètres) et à 1.2m du bord de la chaussée.
2. Ouvrir le kit solaire (2 vis sur l'arrière), insérer le fusible (fig.4). refermer le kit solaire.
3. Installer le panneau solaire sur le mât et l'orienter au sud. Vérifier qu'il n'existe aucun obstacle à l'éclairage solaire du panneau (façades, arbres, haies...).
4. Positionner le détecteur (voir note) à une hauteur d'environ 3 mètres avec une inclinaison de 45° (fig.2). Attention, ne pas orienter le détecteur vers la chaussée, cette orientation pourrait être facteur de fausses détection (véhicules). Un réglage fin sera réalisé lorsque le système fonctionnera.
5. Monter sous le détecteur le bloc de 2 optiques
6. Raccorder aux optiques (connecteurs) le panneau solaire et le détecteur (fig.1), respecter la polarité des connecteurs.
7. Vérifier le fonctionnement du système, si nécessaire régler le détecteur pour éviter la détection de véhicules.



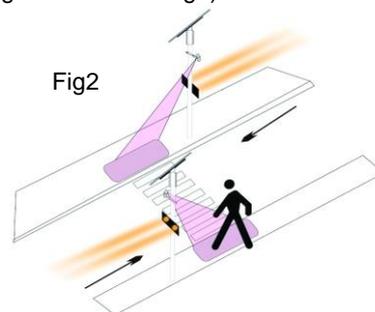
Fig1

| | | | | |
|-----------------------|---|-------------------------|---|------------------------|
| VER 1.2 |  | Approved TEC |  | Approved AQ |
| 24 / 05 / 2009 | | | | |

Note : Le système est fourni avec les batteries non raccordées (évite la décharge lors du stockage). Installer le système au soleil, ne pas activer le détecteur pour un minimum de 4 heures.

Fonctionnement:

- 1 – Piéton à proximité du passage protégé
- 2 – Détection du piéton par le détecteur de présence.
- 3 – Les optiques se mettent à clignoter, durée de clignotement par défaut 15 secondes.
- 4 – Transmission radio des informations au système de la voie opposée.
- 5 – Les optiques opposées fonctionnent pendant 15 secondes.



Installation du détecteur:

Chaque détecteur (fig.3) effectue un relevé de type infrarouge. Cette mesure est visualisée par 1 led positionnée derrière la lentille du détecteur, visualiser cette led permet de bien positionner le détecteur.

Vérifier l'activation du système (led allumée) lorsque le piéton entre dans le champ de détection.



Si le système fonctionne avec un relevé de véhicules et non de piétons, il faut modifier l'inclinaison du détecteur jusqu'à couvrir la surface de détection piéton (fig.2).

Fig3

S'il est nécessaire de diminuer la surface de détection, il faut abaisser le détecteur.

Paramètres système:

Il est possible de modifier le temps d'allumage et d'affecter un ID (code d'identification) différent de celui standard. Cette possibilité permet de gérer plusieurs équipements proches (carrefours...).

Pour effectuer cette opération il suffit d'agir sur le dip switch à 8 positions se trouvant à l'intérieur du bloc solaire.



Fig.4

• **DIP SWITCH n° 1: Auto-apprentissage temps**

Le système est paramétré pour fonctionner pendant 15 secondes après que le détecteur est fini de relever la présence d'un piéton. Pour faire varier le temps il suffit de changer les paramètres sur un seul équipement qui transmettra les informations au second.

Suivre les instructions:

1. Vérifier que tous les équipements appartenant au groupe fonctionnent..
2. Déconnecter l'alimentation d'un seul équipement.
3. Accéder à la carte électronique. Mettre le dip switch n°1 en position ON.
4. Alimenter le système. Les optiques signalent par des clignotements que le système chronomètre le temps. Maintenir le dip switch n°1 en position ON jusqu'au temps désiré (temps nécessaire à la traversée).
5. Remettre le dip switch n°1 à OFF, le temps de fonctionnement est modifié.

• **DIP SWITCH n° 4,5,6: Identification**

Chaque paire de safety cross de part et d'autre de la chaussée est identifiée par la même configuration des switch 4, 5 et 6.

S'il y a plusieurs Safety Cross dans un rayon de 25/50m, il faut modifier les paramètres de façon à avoir des fonctionnements autonomes.



Fig.5

ATTENTION: le paramétrage de ID (code d'identification) est lu seulement au moment de la mise sous tension du système ; S'il est changé lors du fonctionnement, le nouveau code n'est pas accepté.

| Dip-sw | Fonction |
|--------|--------------------------|
| 1 | Auto apprentissage temps |
| 4 | ID0 |
| 5 | ID1 |
| 6 | ID2 |